

**CZ**

Řídicí deska pro 24V servopohony Daphne

Stagnoli D24 je řídicí jednotka navržená pro závory Daphne 24V.

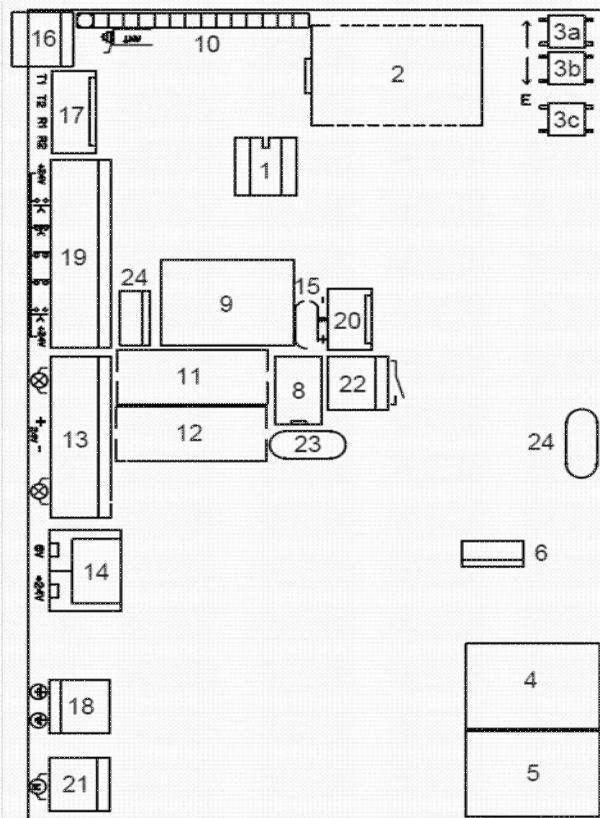
Vyrobeno s použitím vybraných kvalitních komponentů. Jednotky jsou navrženy tak, aby měly v pohotovostním režimu co nejnížší spotřebu. Programování přístroje je usnadněno díky implementaci čtyřjazyčného menu.

## BEZPEČNOSTNÍ VÝSTRAHY A PŘEDPISY

- Tento návod byl vypracován společností Stagnoli a je určen **výlučně** pro osoby s **předepsanou** technickou kvalifikací.
- **Před** instalací výrobku si nejprve **důkladně** prostudujte celý tento návod.
- **Před** prováděním prací na zařízení **vypněte** elektrické napájení.
- Instalaci automatického systému smí **provádět** pouze osoby s **předepsanou** kvalifikací za respektování platných technických norem.
- **DVOJITÉ JIŠTĚNÍ:** Řídicí jednotka je opatřena **dvěma** bezpečnostními senzory - senzor enkodéru a proudový senzor.
- Ujistěte se, že má závora **dostatečně** pevnou konstrukci, je **dobře** mechanicky **zajištěna** a upravena tak, aby **vyhovovala** pro automatické řízení Daphne.



Osoba provádějící instalaci musí koncovému uživateli náležitě vysvětlit funkci automatického systému, seznámit ho s možnými riziky během provozu a s periodickou údržbou (minimálně 1x za 6 měsíců).



Šipka nahoru

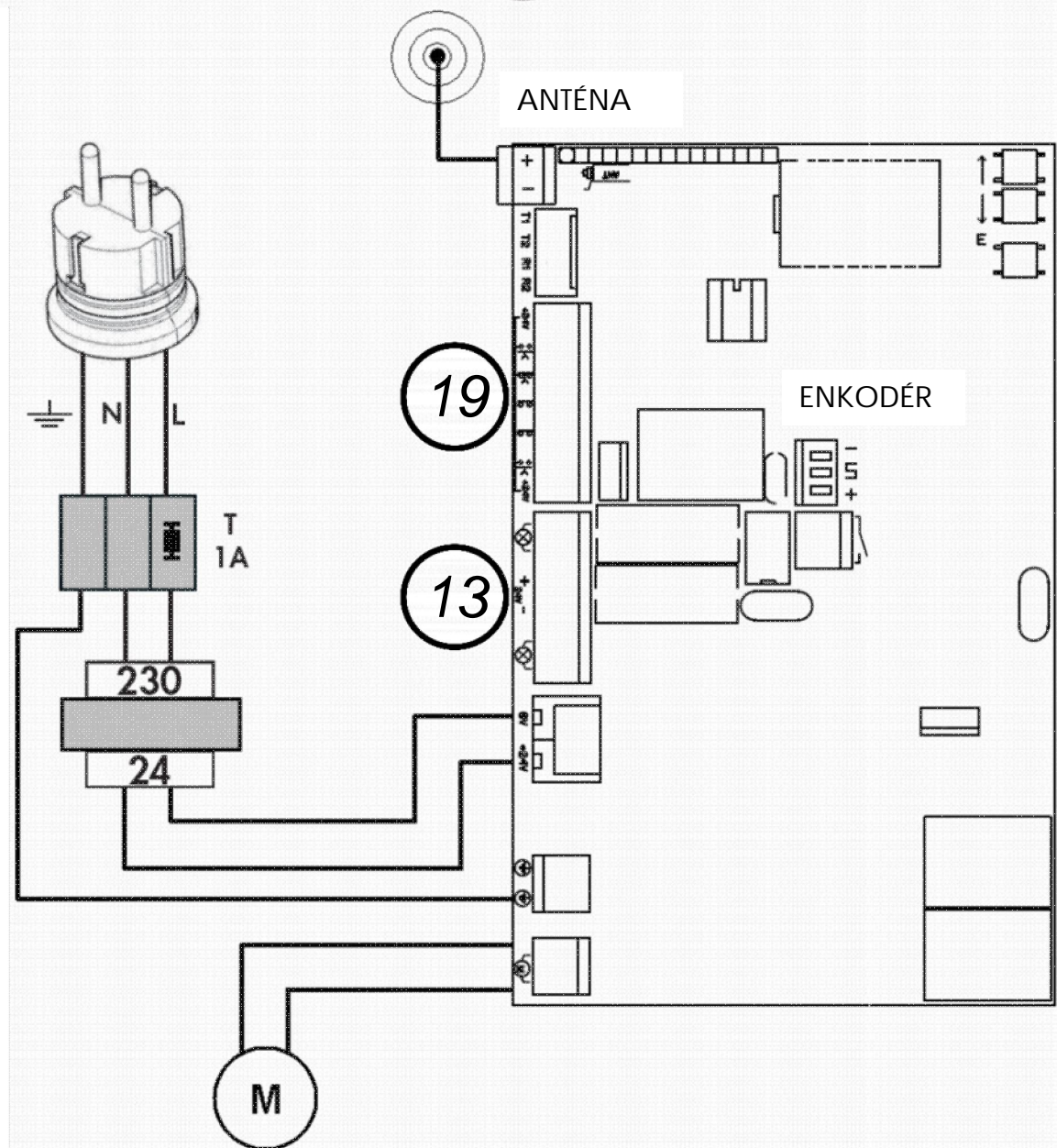
Šipka dolů

Enter / ESC

Pro přístup do menu nebo pro spouštění funkcí stiskněte tlačítko Enter (E) a ihned je uvolněte. Dlouhým stiskem tohoto tlačítka je možné přecházet v nabídce na vyšší úroveň nebo zrušit zvolenou operaci (=ESC). Pro procházení položek menu použijte tlačítko šipka nahoru/šipka dolů.

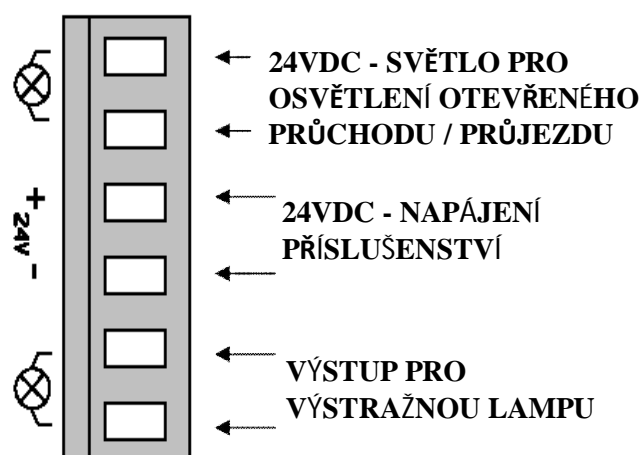
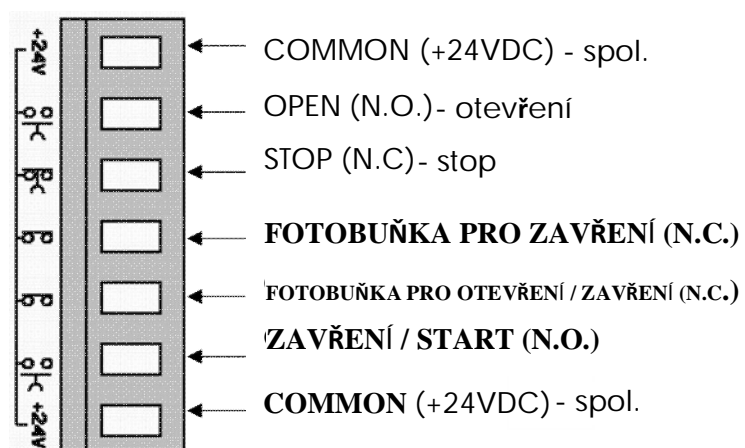
1. Systémová paměť
2. Displej
3. Nastavovací tlačítka (3a šipka nahoru, 3b šipka dolů a 3c Enter/ESC)
4. Relé motoru
5. Relé motoru
6. Motor MOSFET
7. //
8. Relé pro osvětlení vchodu/vjezdu
9. Relé přerušovače
10. Modul přijímače
11. Pojistka T 3,15A
12. Pojistka T 10A
13. Výstupy pro příslušenství
14. Vstup 24 AC/DC
15. PTC 0,1A
16. Svorka antény
17. TX/RX (nepoužívejte)
18. Zemnicí svorka
19. Řídící vstupy
20. Vstup enkodéru
21. Výstup pro motor
22. Pomocné relé
23. PTC 0,9A
24. Elektrický zámek MOSFET





Řídicí vstupy 19

Výstupy pro příslušenství 13



V napájecím přívodu 230V musí být zařazen jistič nebo pojistka o jmenovitém proudu 1A. Pokud není přívodní vedení chráněno proudovým chráničem objektu, musí být tento chránič instalován dodatečně.

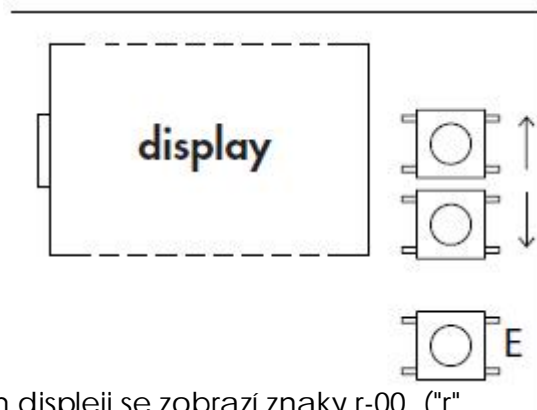
Napájecí přívod musí být proveden kabelem o průřezu 3x1,5mm<sup>2</sup> (L+N+PE). Pokud je délka napájecího přívodu od předchozího uzemnění větší než 30m, je třeba provést na konci tohoto přívodu další uzemnění podle platných norem.

**Před** jakoukoli prací na elektrickém zařízení (např. montáž kabeláže) vypněte napájení 230V. Pokud nejsou vstupy typu N.C. použity, musí být propojeny se společnou svorkou 24VDC. Pokud má být na jeden vstup typu N.C. připojeno více kontaktů, musí být tyto kontakty zapojeny do série.

Pokud nejsou vstupy typu N.O. použity, nesmí se jejich svorky připojovat. Pokud má být na jeden vstup typu N.O. připojeno více kontaktů, musí být tyto kontakty zapojeny paralelně.

### Postup při prvním spuštění

- Při vypnutém napájení proveďte propojení a kontrolu celého systému.
- Odblokujte závoru a zkontrolujte její mechanický chod. Závoru se musí pohybovat volně a hladce v celém pracovním rozpětí. Nastavte předpětí pružiny tak, aby při odblokování bylo její ráhno pod úhlem 45°.



- Dejte závoru do pozice 1/2 celkového zdvihu a dejte jednotku pod napětí. Na řídicí desce se rozsvítí LED kontrolka napětí. Na jejím displeji se zobrazí znaky r-00 ("r" indikuje provoz přijímače jednotky v režimu in rolling code a znaky "00" znamenají, že do systému nebyl zatím uložen žádný dálkový ovladač).
- Stiskem tlačítka E (Enter) vstupte do menu. Pomocí šipky dolů se přesuňte na nabídku *language* (jazyk). Stiskněte opět tlačítko E (Enter). Nyní vyberte pomocí šipek z nabídky jazykových verzí. Pro potvrzení volby stiskněte tlačítko E (Enter/ESC) a toto tlačítko držte stisknuté pro opuštění menu.
- Zkontrolujte bezpečnostní prvky systému, které se zobrazují na displeji. Příklad: zkontrolujte funkci fotobuňky - při její aktivaci se na displeji má zobrazit hlášení pho (fotobuňka pouze pro zavření) nebo phoA (fotobuňka pro zavření i otevření).
- Pomocí šipky dolů vyberte menu *nastavení* (set up) a znovu stiskněte tlačítko E (Enter). Závoru by se měla otevřít (pokud se zavírá, **zaměňte** přívodní vodiče k motoru. Pokud se závoru ani neotevřít ani nezavírá, zkontrolujte funkci bezpečnostních prvků nebo připojení enkodéru). Po odstranění problému se brána zavírá a tento pohyb se opakuje. Tyto první dvě operace slouží pro načtení provozních stavů - řídicí jednotka si ukládá informace o tom, kdy je závoru plně otevřena / zavřena. V této fázi není nutné kontrolovat hodnoty na displeji. Tyto hodnoty, důležité pro kontrolu proudového zatížení, jsou na displeji indikovány písmenem "a" a dvěma číslicemi ve fázi otevírání a písmenem "c" a dvěma číslicemi ve fázi zavírání.

Jakmile je fáze nastavení dokončena, na displeji se zobrazí znaky "OK". Pokud v průběhu této fáze nastala nějaká chyba, zobrazí se znaky "err". Pro opuštění programovacího režimu stiskněte na 2 sekundy tlačítko E (Esc). Hodnoty pro bezpečnostní maximální sílu motoru během otevírání a zavírání zadejte do menu korektně - tyto hodnoty by měly být vyšší než ty hodnoty, které se načítaly během procesu "učení". Pozor, toto nastavení ovlivňuje bezpečnostní parametry systému.

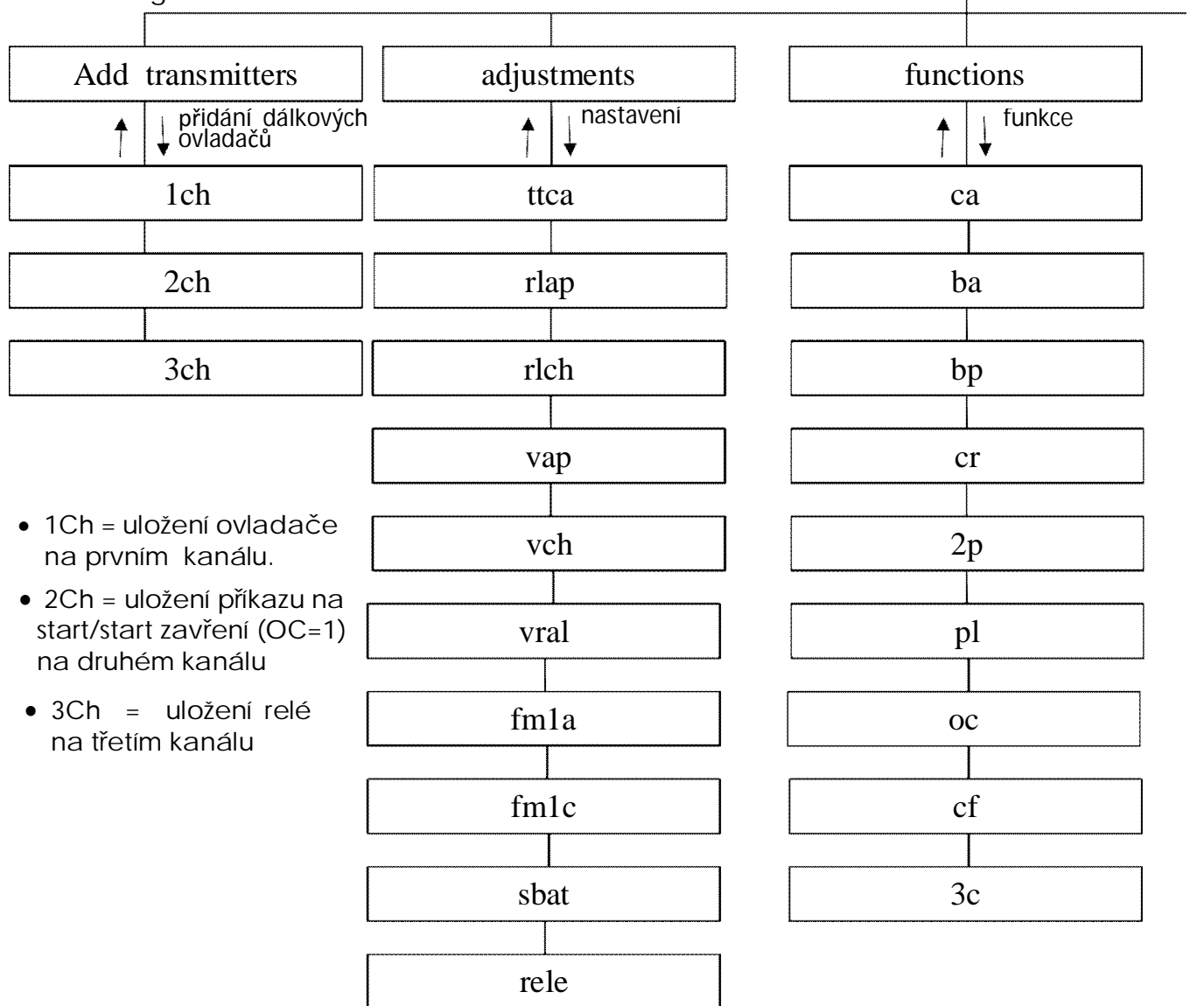
Během prováděných pohybů při procesu "učení" nejsou příkazy START, OTEVŘENÍ, ZAVŘENÍ aktivní a řídicí jednotka pracuje s parametry síly motoru nastavenými na maximum. Přesto, že jsou bezpečnostní prvky při této operaci stále aktivní, ujistěte se, že se v pracovním prostoru závory nepohybují žádné osoby a nemůže dojít k poškození hmotných věcí.

- Proved'te zkoušku správné funkce celého systému.
- Změřte sílu pohybu závory a ověřte, že tato síla vyhovuje hodnotám specifikovaným v normě EN12445.

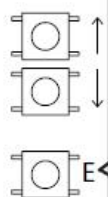
## STRUKTURA MENU

Kód, který se objeví na displeji při prvním spuštění

- r = rolling code (druh přijímače)
- 00 = registrované dálkové ovladače

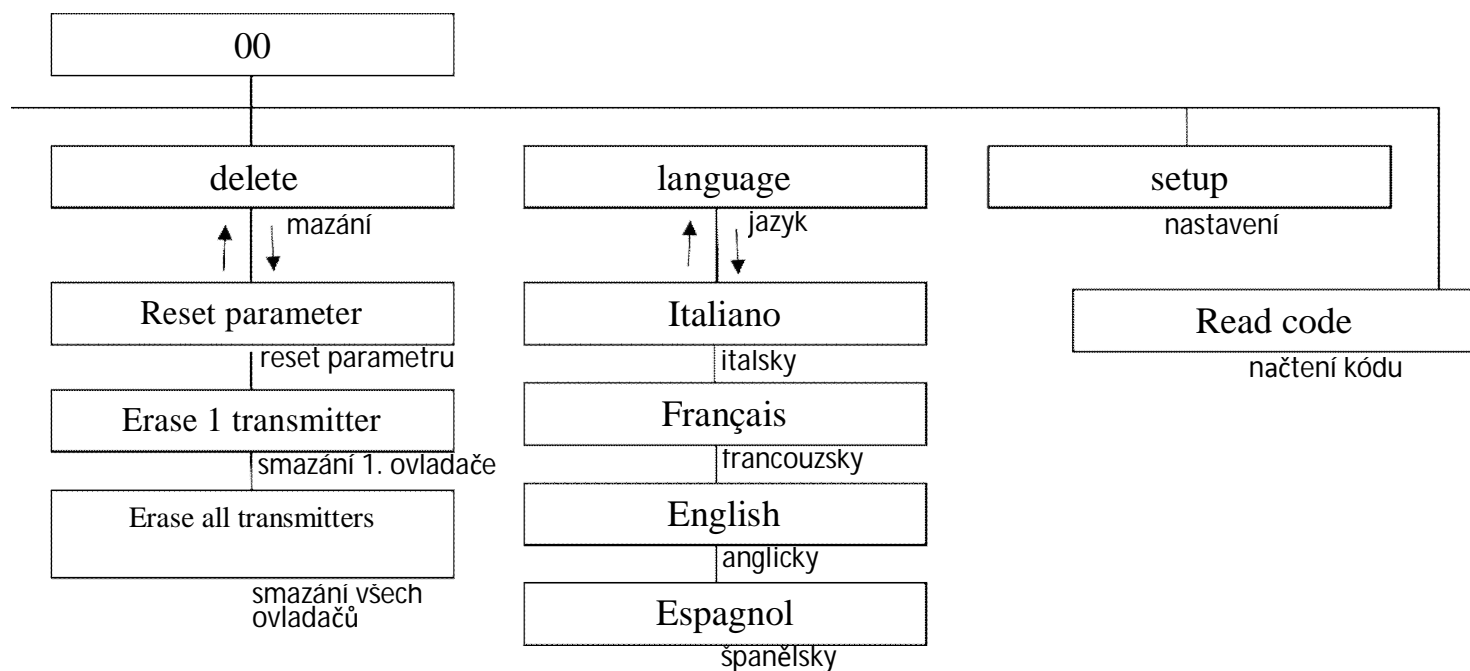


Pro přístup do menu nebo pro spouštění funkcí stiskněte tlačítko Enter (E) a ihned je uvolněte. Dlouhým stiskem tohoto tlačítka je možné přecházet v nabídce na vyšší úroveň nebo zrušit zvolenou operaci (=ESC). Pro procházení položek menu použijte tlačítka šipka nahoru/šipka dolů.



ENTER - stisknout a uvolnit tlačítko

ESC - stisknout tlačítko na dvě sekundy a potom uvolnit



## Nastavení

- ttca = čas pro automatické zavření
- rlap = otevření pro chodce
- rlch = zpomalení pohybu při zavírání
- vap = rychlost motoru při otevírání
- vch = pomalý pohyb při zavírání
- vrál = nastavení intenzity zpomalení
- fm1a = maximální bezpečnostní limit síly motoru při otevírání
- fm1c = maximální bezpečnostní limit síly motoru při zavírání
- sbat = rozsah pohybu
- relè = zpoždění pomocného relé

## Funkce

- ca = automatické zavření
- ba = blok impulzů při otevírání
- bp = blok impulzů během pauzy
- cr = rychlé zavírání
- 2p = operace otevření/zavření
- Pl = výstražné bliknutí
- oc = ovládání otevření/zavření
- cf = provoz integrovaného přijímače s fixním kódem
- 3c = kanál třetího ovladače

## Mazání

- Parameter Reset (reset parametru) = návrat do továrního nastavení
- Erase 1 transmitter (smazání jednoho ovladače)
- Erase memory transmitters (smazání všech ovladačů)

Setup (nastavení) = nastavení zdvihu závory

Read code (načtení kódu) = rozpoznání a identifikace vysíláčů

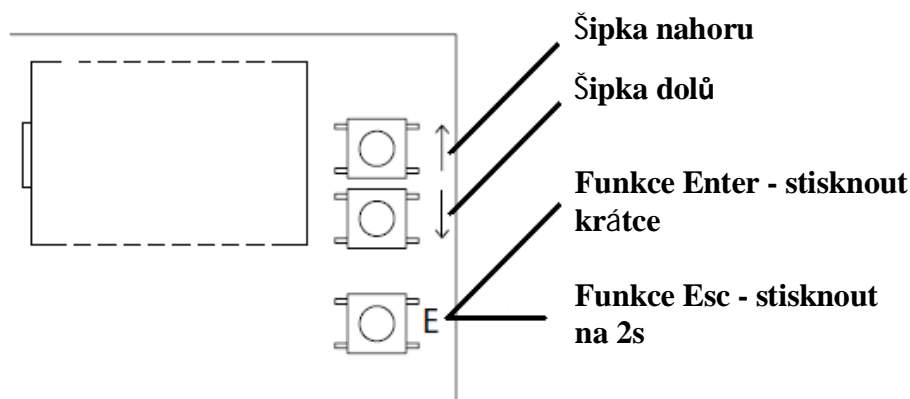


## Konfigurace řídicí jednotky

Pro nastavení řídicí jednotky je možné použít výše uvedené parametry zobrazované na displeji.

Do tohoto menu vstoupíte krátkým stiskem tlačítka ENTER (E). Dlouhý stisk tohoto tlačítka slouží pro návrat do nadřazeného menu nebo pro zrušení navolené operace - odpovídá funkci ESC. Pro listování v menu použijte tlačítka šipek nahoru a dolů.

**POZOR:** Během listování v menu řídicí jednotka ignoruje příkazy START/ZAVŘÍT a OTEVŘÍT.



V pohotovostním režimu se na displeji zobrazují znaky  $r - 00$ , kde "r" znamená funkci ovladače rolling code a dvě následující číslice indikují počet registrovaných ovladačů v paměti. Písmeno "f" znamená funkci ovladače ve fixním kódu. Příklad: znaky  $f - 03$  v tomto případě indikují, že jsou v systému uloženy 3 ovladače ve fixním kódu.

Pokud se na displeji zobrazuje číselná hodnota se šipkami, je možné upravovat nastavení maximálního proudu motoru. V tomto režimu displej zobrazuje dvě číslice indikující odebíraný proud během pohybu závory a tři písmena indikující stav závory: op = otevřena; cl = zavřena; ba = otevírání; bc = zavírání. Příklad: znaky 00cl indikují, že závora je zavřena a není odebírán žádný proud.

Těmito parametry je možné regulovat maximální bezpečný proudový odběr závory a její zdvih.

V pohotovostním režimu je možné přes displej vstupovat do hlavního menu stiskem tlačítka E (ENTER).

Pro procházení konfiguračního menu je možno použít šipky.

Položky menu jsou seřazeny v pořadí: add transmitters (přidání ovladače)  $\leftrightarrow$  adjustments (nastavení)  $\leftrightarrow$  functions (funkce)  $\leftrightarrow$  delete (mazání)  $\leftrightarrow$  language (jazyk)  $\leftrightarrow$  set up (nastavení)  $\leftrightarrow$  read codes (načtení kódu).

## Add transmitters (přidání ovladačů)

Před uložením ovladače se ujistěte, že je tento ovladač kompatibilní s typem přijímače integrovaným v řídicí jednotce. V pohotovostním režimu se na displeji zobrazuje znak "r" pro přijímače typu rolling code nebo znak "f" pro přijímače s fixním kódem. V přijímači mohou být uloženy ovladače v kódování rolling code typu HCS300 STAGNOLI s miliardou možných kombinací kódů nebo v kódování ve fixním kódu typu HT53200, ve 13 bitovém kódu nebo ve fixní části rolling code (28 bits SN). V systému je možné ukládat až 76 různých kódů (různých ovladačů).

- Pomocí tlačítka E (ENTER) vstupte do menu add transmitter (přidání ovladače), pomocí šipek se přesuňte na displej 1ch, 2ch nebo 3ch a vyberte kanál, který chcete uložit. Stiskněte tlačítko E (ENTER) pro potvrzení volby. Jakmile se zobrazí na displeji příkaz pro stisknutí tlačítka, stiskněte tlačítko ovladače, který má být uložen. Pokud operace proběhla korektně, zobrazí se nápis "ok", pokud došlo k chybě nebo je paměť zařízení přeplněna zobrazí se nápis "err". Pokud nenastane žádná změna, znamená to, že není použitý ovladač kompatibilní se zařízením.
- Externí anténa instalovaná co nejdále od potenciálu země zvyšuje dosah mezi ovladačem a přijímačem. Dosah signálu se snižuje vlivem velkých kovových předmětů nebo železobetonových konstrukcí umístěných v jeho cestě.

## Adjustments (nastavení)

Vstupte do menu *Adjustment* pro úpravu parametrů. Pomocí šipek zvolte parametr, který má být nastaven a stiskněte tlačítko E (ENTER) pro zobrazení hodnoty. Pomocí šipek upravte zvolený parametr a volbu potvrďte tlačítkem E (ENTER).

Pro opuštění menu dlouze stiskněte tlačítko E (ESC).

- ttca (doba pro automatické zavření): čas, za který se závora zavře z plně otevřené polohy do polohy automaticky zavřeno. Pokud je během této operace aktivní fotobuňka, čas "ttca" se počítá od okamžiku jejího uvolnění. Defaultní nastavení od Stagnoli je 10 sekund a je možné je měnit v rozmezí 1 až 240 sekund.
- rlap (zpomalení před otevřením): řídicí jednotka zpomaluje pohyb motoru na konci otevření. Defaultní nastavení je 50% a je možné je měnit v rozmezí 0 to 90. Správným nastavením toho se zabrání vibracím závory ve stavu, kdy se blíží k otevření.
- rlch (zpomalení před zavřením): řídicí jednotka před dokončením zavírání provede zpomalení. Defaultní nastavení je 50% a je možné je měnit v rozmezí 0 do 90. Správným nastavením toho parametru se zabrání vibracím závory ve stavu, kdy se blíží k zavření.
- vap (rychlost při otevírání): nastavení rychlosti motoru při otevírání. Defaultní nastavení rychlosti je 5 a je možné je měnit v rozmezí 1 do 10.
- vch (rychlost při zavírání): nastavení rychlosti motoru při zavírání. Defaultní nastavení rychlosti je 5 a je možné je měnit v rozmezí 1 do 10.
- vral (intenzita zpomalení): defaultní nastavení rychlosti je 5 a je možné je měnit v rozmezí 1 do 10.

- fm1a (maximální bezpečná síla při otevírání): maximální bezpečná síla při otevírání závory. Defaultní nastavení od Stagnoli je 50 a je možné je měnit v rozmezí 10 až 99.
- fm1c (maximální bezpečná síla při zavírání): maximální bezpečná síla při zavírání závory. Defaultní nastavení od Stagnoli je 50 a je možné je měnit v rozmezí 10 až 99.

POZOR: nastavení těchto dvou parametrů ovlivňuje bezpečnost celého systému. Společnost Stagnoli doporučuje nastavovat tyto parametry s určitou bezpečnostní rezervou s ohledem na maximální proud motoru ve fázi zavírání i otevírání (nejméně +10). Hodnota proudového odběru je během operace zobrazována na displeji.

Pokud jsou hodnoty "fm1a" a "fm1c" nízké, je bezpečnost proti "přiskřípnutí" osoby závorou vyšší. Pokud jsou hodnoty příliš vysoké, může dojít k chybnému vyhodnocení překážky v trase závory.

Po dokončení instalace zkontrolujte, jestli toto vámi provedené nastavení odpovídá normě EN12453.

- sbat (limitní spínač): v daném procentuelním rozmezí pohybu závory je definován limitní spínač. Poloha tohoto fiktivního spínače je dána enkodérem. V tomto pásmu se tedy nevyhodnocuje překážka. Defaultní nastavení od Stagnoli je 10 a je možné je měnit v rozmezí 5 až 20.
- relé (zpoždění pomocného relé): čas, po který kontakt pomocného relé po zavření závory zůstává sepnutý. V případě aktivního parametru "3c" indikuje tato hodnota čas v sekundách, po který zůstává kontakt pomocného relé sepnutý po stisku 3. kanálu dálkového ovladače.

## Functions (funkce)

Vstupte do menu *Adjustment* (nastavení) pro úpravu parametrů. Pomocí šipek zvolte parametr, který má být nastaven a stiskněte tlačítko E (ENTER) pro zobrazení hodnoty. Pomocí šipek upravte zvolený parametr a volbu potvrďte tlačítkem E (ENTER). Pro opuštění menu dlouze stiskněte tlačítko E (ESC).

- ca (automatické zavření závory po předchozím plném otevření): Nastavení doby "ttca", která musí uplynout od konce otevření a začátkem automatického zavírání.
- ba (ignorování povelu START během otevírání): řídící jednotka ignoruje impuls START během fáze otevírání.
- bp (ignorování povelů během pauzy): řídící jednotka ignoruje impulsy START/ZAVŘENÍ, OTEVŘENÍ během pauzy mezi otevřením a automatickým zavřením. Tato funkce je užitečná zejména pokud, přes závoru projíždí / prochází mnoho osob.
- cr (rychlé zavření): toto rychlé zavření se aktivuje po průchodu/průjezdu přes detekční zónu fotobuněk, když je závora otevřená. Regulační čas "ttca" (pokud je aktivní a je větší než "ch r") bude automaticky snížen na hodnotu "ch r" (sekundy).
- 2p (operace otevření/zavření): pokud je funkce aktivní, tak se při každém impulsu START invertuje směr pohybu závory (OTEVŘENÍ – ZAVŘENÍ). Pokud funkce aktivní není, bude sekvence závory při každém impulsu OTEVŘENÍ - PAUZA (ttca) – ZAVŘENÍ – STOP.
- pl (výstražné bliknutí): po zadání příkazu na otevření nebo zavření závory se na 2s aktivuje výstražná lampka, potom se provede zvolený pohyb.
- oc (funkce otevření/zavření): stiskem tlačítka START se závora otevírá, dalším stiskem tohoto tlačítka se zavírá.
- cf (provoz přijímače ve fixním kódu): pokud je funkce aktivní, pracuje radiový přijímač integrovaný v řídící jednotce v režimu fixního kódu.
- 3c (třetí kanál ovladače): pokud je funkce aktivní, pak pokud je spuštěn 3. kanál, sepne se pomocné relé na uvedenou dobu v sekundách (viz parametr pro nastavení relé). Zkontrolujte, zda máte v paměti tento 3. kanál ovladače zaregistrován.



## Delete (mazání)

V této nabídce je možné provést reset systému do továrního nastavení a mazání přiřazených dálkových ovladačů. Vstupte do menu *Delete (mazání)* pro úpravu parametrů. Pomocí šipek zvolte parametr, který má být nastaven a stiskněte tlačítko E (ENTER) pro zobrazení hodnoty. Pomocí šipek upravte zvolený parametr a volbu potvrďte tlačítkem E (ENTER). Pro opuštění menu dlouze stiskněte tlačítko E (ESC).

- Parameter reset (reset parametrů): pro reset všech parametrů do továrního nastavení vyberte příslušnou položku v menu a stiskněte tlačítko E (ENTER). Zpráva o provedení této akce se zobrazí na displeji. Tato zpráva bude blikat, dokud provedení akce není potvrzeno tlačítkem ENTER nebo není akce zrušena tlačítkem E (ESC).
- erase 1 transmitter (smazání jednoho ovladače): pro smazání kódu uloženého dálkového ovladače vyhledejte příslušnou položku menu a stiskněte tlačítko E (ENTER). Na displeji se zobrazí pokyn PRESS (stisknout). Stiskněte nyní tlačítko ovladače, který chcete ze systému vymazat. Pokud operace proběhla korektně, na displeji se zobrazí zpráva OK. V opačném případě se zobrazí chybové hlášení "ERR".
- Erase all memory transmitters (smazání všech uložených ovladačů): pro smazání kódu všech uložených dálkových ovladačů vyhledejte příslušnou položku menu a stiskněte tlačítko E (ENTER). Na displeji se zobrazí zpráva "prg", která bude blikat dokud provedení akce není potvrzeno tlačítkem ENTER nebo není akce zrušena tlačítkem E (ESC).  
Dodatek: Pro smazání paměti přijímače je nutné dvojí potvrzení (smazání paměti a "PRG").

## Language (jazyk)

Na displeji mohou být zobrazovány údaje v těchto jazycích: italiano (italsky), français (francouzsky), english (anglicky), espagnol (španělsky). Pro nastavení zvoleného jazyka stiskněte tlačítko E (ENTER) a jděte pomocí šipek do menu *lingua (jazyk)*. Potom stiskněte tlačítko E (ENTER) pro vstup do této nabídky. Vyberte jazyk a znovu stiskněte tlačítko E (ENTER).

Pro opuštění menu dlouze stiskněte tlačítko E (ESC).

## Learning ("učení")

Tato operace umožňuje automatické nastavení parametrů potřebných pro definování začátku a konce pohybu závory. Před jejím započítím se ujistěte, že je závora správně nainstalována a zapojena. Potom ráhno závory umístěte do poloviny jeho zdvihu.

Stiskněte tlačítko E (ENTER) pro vstup do menu a potom jděte pomocí šipek na položku *learning ("učení")* a stiskněte tlačítko E (ENTER). V tomto stavu se závora otevře (pokud by se zavírala, invertujte zapojení motoru. Pokud by se závora nezavírala ani neotevírala, zkontrolujte instalované bezpečnostní prvky a zapojení enkodéru) a potom tuto operaci ještě jednou zopakujte. Tyto první dva pohyby slouží systému k automatické identifikaci začátku a konce zdvihu motoru. Následující dva pohyby slouží k detekci odběru motoru během otevírání a zavírání. V této fázi kontrolujte hodnoty zobrazované na displeji. Tyto hodnoty jsou důležité pro určení bezpečné síly motoru. Hodnota proudového odběru je indikována písmenem "a" a dvěma číslicemi během otevírání a písmenem "b" a dvěma číslicemi během zavírání.

Na konci úspěšně provedené procedury provedené učení se zobrazí hlášení "ok". V opačném případě se zobrazí chybová zpráva "err".

Stiskněte dlouze tlačítko E (ESC) pro opuštění režimu programování. Nastavte správnou hodnotu maximální bezpečné síly motoru při otevírání a zavírání. Tato úroveň musí být o několik stupňů vyšší než je běžná úroveň zobrazovaná na displeji při normálním pohybu závory během procesu "učení".

**POZOR:** toto nastavení **může** ovlivnit úroveň bezpečnosti automatického systému.

Během prováděných pohybů při procesu "učení" nejsou příkazy START, OTEVŘENÍ, ZAVŘENÍ aktivní a řídicí jednotka pracuje s parametry síly motoru nastavenými na maximum. Přesto že jsou bezpečnostní prvky při této operaci stále aktivní, ujistěte se, že se v pracovním prostoru závory nepohybují žádné osoby a nemůže dojít k poškození hmotných věcí.

Proveďte zkoušku správné funkce celého systému.

Změřte sílu pohybu závory a ověřte, že tato síla vyhovuje hodnotám specifikovaným v normě EN12445.

### Read code (načtení kódu)

Kód dálkového ovladače, který byl uložen do systému je možné pro kontrolu zobrazit na displeji jednotky a zkontrolovat tak, jestli je nový ovladač kompatibilní s radiovým přijímačem jednotky. Jděte do menu read code (načtení kódu) a stiskněte tlačítko E (ENTER). Jakmile se na displeji zobrazí výzva PRESS (stiskni), stiskněte tlačítko ovladače, který chcete zkontrolovat.

- první obrazovka: *Sr01* nebo *Sf01* nebo *-r01* nebo *-f01*, atd.

První znak indikuje výrobce radiového ovladače ( "S" znamená Stagnoli a "a" je běžný výrobce). Druhý znak indikuje typ použitého kódování ("r" znamená rolling code a "f" označuje fixní kód). Poslední dva znaky reprezentují kód tlačítka, které bylo stisknuto.

- druhá obrazovka: *P\_00*, kde písmeno *P* znamená pozici a následující číslice (od 0 do 75) indikují pořadí dálkového ovladače v paměti přijímače. Pokud ovladač v paměti nebyl nalezen, zobrazí se na displeji tyto znaky: ----.

- třetí a čtvrtá obrazovka: ukazuje hexadecimální kód daného ovladače.

**POZNÁMKA:** Pokud při zobrazení výzvy "press" po stisku tlačítka nenastane žádná změna, znamená to, že je daný ovladač nekompatibilní s přijímačem jednotky Stagnoli. Ujistěte se také, že je karta přijímače do desky jednotky správně zasunuta a že je její anténa v pořádku.

## Informativní obrazovky

Řídicí jednotka má tři informativní obrazovky, které mohou být zobrazeny na jejím displeji postupně po stisku tlačítka ENTER v pohotovostním režimu:

- první obrazovka: *d v1*, kde "d" indikuje motor Daphne 24V a číslice 01 - verzi softwaru.
- druhá a třetí obrazovka: *0000 0000* indikuje počet kompletních pohybů závory provedených řídicí jednotkou.

## Diagnostické obrazovky

Řídicí jednotka může identifikovat různé stavy, chyby a alarmy, které v systému nastaly a zobrazit je na displeji v pohotovostním režimu. Tato hlášení se nezobrazují, pokud je displej v režimu zobrazení proudu motoru.

*o rf*: aktivace příkazu OTEVŘÍT na prvním radiovém kanálu.

*c rf*: aktivace příkazu ZAVŘÍT na druhém radiovém kanálu.

*iirf*: aktivace příkazu 3ch na třetím radiovém kanálu.

*sta*: aktivace příkazu START na vstupní svorkovnici.

*stop*: aktivace příkazu STOP na vstupní svorkovnici.

*open*: aktivace příkazu OTEVŘÍT na vstupní svorkovnici.

*clos*: aktivace příkazu ZAVŘÍT na vstupní svorkovnici.

*pho*: aktivace vstupu fotobuňky pro zavření na vstupní svorkovnici.

*phoa*: aktivace vstupu fotobuňky pro otevíření a zavření na vstupní svorkovnici.

*am 1*: zásah proudového senzoru.

*enc1*: zásah senzoru s enkodérem.

*encs*: zásah senzoru s enkodérem v režimu slave (v synchronním modu).

*amps*: zásah proudového senzoru v režimu slave (v synchronním modu).

*e ac*: narušení synchronizace (v synchronním modu).

*n ac*: ztráta komunikace mezi jednotkou master a slave (v synchronním modu).

X61A1633 Rev.5-11-  
13



Stagnoli T.G. srl  
Via Mantova, trav. I, 105A/B  
+39.0309139511  
+39.0309139580  
info@stagnoli.com  
www.stagnoli.com