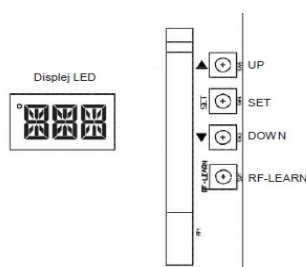


Zprovoznění řídicí jednotky CB19U (CB19 s IOT)



1) Vyhledání dráhy:

Stiskněte a podržte tlačítko **SET** na 3 sekundy. Zobrazí se "LEA" a zařízení vyhledá pomalým chodem dráhu. Křídla postupně ZAVŘOU / OTEVŘOU / ZAVŘOU.

2) Naučení dálkového ovladače:

Jednou krátce stiskněte tlačítko **RF-LEARN**, zobrazí se "OSC", stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, které chcete používat pro **celkové otevírání / zavírání** brány. "OSC" zabliká a po 10 sekundách se režim učení ukončí.

Dvakrát krátce a rychle za sebou stiskněte tlačítko **RF-LEARN**, zobrazí se "PED", stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, které chcete používat pro **částečné otevření** jednoho křídla pro pěší. "PED" zabliká a po 10 sekundách se režim učení ukončí.

3) Smázání všech ovladačů:

Budete-li potřebovat vymazat přijímač dálkových ovladačů, stiskněte a držte tlačítko **RF-LEARN** **po dobu 10 sekund**, dokud se na displayi nerozsvítí "DAL" a **potvrďte stisknutím některého naučeného tlačítka dálkového ovladače** - "DAL" zabliká.

4) Parametry:

Rozdíl v parametrech oproti CB19 bez IOT:

F4 – rychlost otevírání	1 – 40%,	2 – 50%,	3 – 75%,	4 – 100%		
F5 – rychlost zavírání	1 – 40%,	2 – 50%,	3 – 75%,	4 – 100%		
F6 – rychlost zpomalení	1 – 40%,	2 – 50%,	3 – 60%,	4 – 70%		
F7 – zpoždění druhého křídla během otevírání	0 – 0 sec	1 – 2 sec	2 – 5 sec	3 – 10 sec	4 – 15 sec	5 – 20 sec
	6 – 25 sec	7 – 35 sec	8 – 45 sec	9 – 55 sec		
F8 – zpoždění druhého křídla během zavírání	0 – 0 sec	1 – 2 sec	2 – 5 sec	3 – 10 sec	4 – 15 sec	5 – 20 sec
	6 – 25 sec	7 – 35 sec	8 – 45 sec	9 – 55 sec		
FH – orientace LED displeje a šipek nahoru a dolů					0 – standard	1 – opačně
FI – jednokřídla / dvoukřídla brána			1 – jednokřídla		2 – dvoukřídla	
FJ – revers při zavření	0 – OFF	1 – 0,1 sec	2 – 0,2 sec	3 – 0,3 sec	4 – 0,4 sec	
		5 – 0,5 sec	6 – 0,6 sec			
FK – u této verze není						